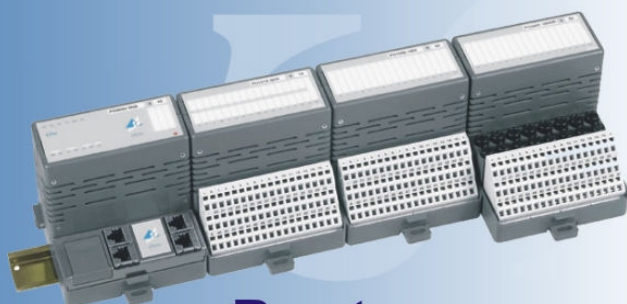




altus



**Ponto**



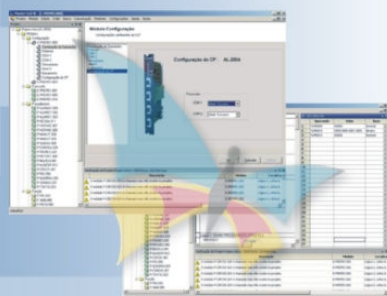
**Grano**



**Inversores de  
Frequência**



**FBs**



**MasterTool XE**



**Hadron**



**IHMs**

## **Tutorial 073 Parametrização, Controle de Velocidade e Inversão de Rotação do Inversor de Frequência**

Este documento é propriedade da ALTUS Sistemas de Informática S.A., não podendo ser reproduzido sem seu prévio consentimento.

## Sumário

---

1	Descrição da Aplicação .....	3
2	Definição da Arquitetura de Referência.....	3
3	Navegando no menu .....	4
4	Parametrizando o inversor .....	4
5	Partindo o motor .....	5
6	Revisões .....	5

## 1 Descrição da Aplicação

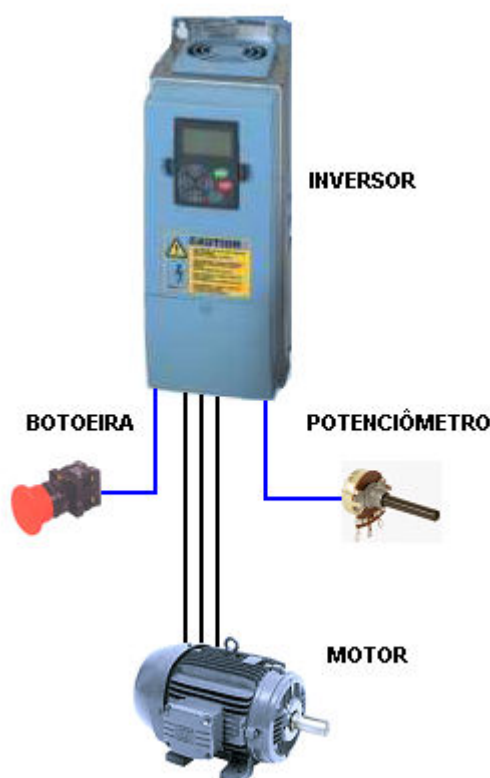
Este documento descreve a utilização e ligação de inversores de frequência Altus.

O objetivo principal é orientar a configuração e parametrização de inversores da Série NXS em sua aplicação padrão.

Para o entendimento total do funcionamento dos equipamentos é recomendado que os manuais dos produtos sejam consultados. A mesma recomendação aplica-se caso seja necessário modificar a arquitetura proposta como exemplo.

## 2 Definição da Arquitetura de Referência

Itens utilizados para a construção da arquitetura de exemplo deste tutorial, lembrando que esta arquitetura é de referência, podendo ser modificada conforme desejado.



Segue a lista de equipamentos e softwares necessários para instalar e configurar o tutorial:

- Inversor de frequência – NXS00001V168
- Botão c/ retenção – contato NA
- Potenciômetro linear – 10K $\Omega$
- Motor trifásico

### 3 Navegando no menu

---

- Para navegar no menu principal, utiliza-se as teclas + e -, para entrar em um sub-menu pressiona-se a seta para direita ->, para trocar alguma configuração utiliza-se a seta para direita ->, para confirmar uma alteração pressiona-se ENTER e para retornar ao menu utiliza-se a seta para esquerda <-.

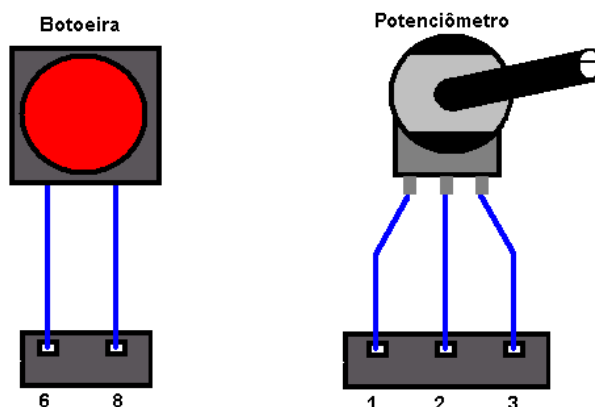
### 4 Parametrizando o inversor

---

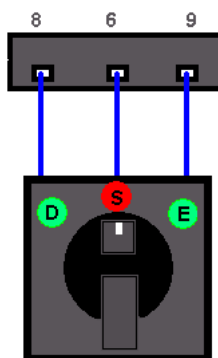
- Energizar o inversor. Ir ao menu **M6** -> **Menu de Sistema**.
- Dentro do **Menu de Sistema (M6)**, entrar no **Sub-Menu S6.1** -> **Idioma**.
- Selecionar a opção **Português**.
- Dentro do **Menu de Sistema (M6)**, entrar no **Sub-Menu S6.2** -> **Aplicação**.
- Selecionar a opção **Padrão**. (Pressionando ENTER para confirmar o sistema será reiniciado).
- Retorne ao menu principal e entre no menu **M2** -> **Parâmetros**.
- Dentro do menu parâmetros entrar no **Sub-Menu G2.1** -> **Parâmetros Básicos**.
- Nesse sub-menu configurar os seguintes valores de acordo com o motor a ser utilizado:
  - P2.1.1 Frequência mínima.
  - P2.1.2 Frequência máxima.
  - P2.1.3 Tempo de aceleração.
  - P2.1.4 Tempo de desaceleração.
  - P2.1.5 Limite de corrente.
  - P2.1.6 Tensão nominal.
  - P2.1.7 Frequência nominal.
  - P2.1.8 Velocidade nominal.
  - P2.1.9 Corrente nominal.
  - P2.1.10 CosPhi.

## 5 Partindo o motor

- Configurados os parâmetros do motor, realizar a instalação da botoeira. A mesma deve ser instalada na entrada digital 0 (Bornes 6 e 8).
- Instalar o potenciômetro que irá realizar o ajuste da velocidade do motor. Deve ser inserido nos bornes de número 1, 2 e 3.



- O pino central do potenciômetro deve ser inserido na posição (2) dois.
- Para colocar o motor em funcionamento, pressionar a botoeira B1 e ajustar de velocidade pelo potenciômetro P1.
- Para controlar o sentido do motor pode ser utilizado no lugar da botoeira uma chave de 3 posições onde a entrada digital DIN1 = Sentido horário e DIN2 = Sentido anti-horário.



## 6 Revisões

**Revisão:** B  
**Data:** 23/05/2009  
**Autoria:** Cássio Miguel Entrudo  
**Aprovação:** Douglas Costa  
**Natureza das alterações:**

- Alteração na numeração do tutorial e correções no documento.